

УПРАВЛЕНИЕ ПРОЦЕССАМИ ТЕПЛОВОЙ ОБРАБОТКИ ПИЩЕВЫХ ПРОДУКТОВ

Моркушин¹ С.А., Хорошавин¹ В.С., Филатова² Е.С., Русяева² Т.Л.

¹*Вятский государственный технический университет «ВятГУ»*

²*Санкт-Петербургский государственный электротехнический университет*

Необходимость долгосрочного хранения пищевых продуктов способствовало развитию технологии консервирования продуктов питания. Одним из самых ответственных технологических процессов в консервном производстве, от которого во многом зависит качество и сохраняемость готовой продукции, является стерилизация. При стерилизации укупоренные банки с продуктом подвергаются действию высокой температуры, в результате чего микроорганизмы, находящиеся в банках, погибают, тем самым обеспечивается сохранность пищевых продуктов. От качества проведения стерилизации, являющейся наиболее важным, сложным и ответственным этапом технологии консервирования, зависит качество готовой продукции. В работе рассматривается проблема автоматизации процесса стерилизации консервов в вертикальных автоклавах. Описан вариант создания системы подчинённого регулирования температуры на базе контроллера и методы её настройки. Рассмотрено применение элементов автоматики выпускаемых фирмой ОВЕН.

Ключевые слова: регулирование температуры, программируемый логический контроллер, ОВЕН, уровни автоматизации, CoDeSys, языки программирования стандарта МЭК 61131-3, язык FBD.

MANAGEMENT OF PROCESSES OF THERMAL PROCESSING OF FOODSTUFF

Morkushin¹ S.A., Khoroshavin¹ V. S., Filatova² E.S., Rusyaeva² T.L.

¹*Viatka state technical university "VYaTGU"*

²*State Electrotechnical University of St. Petersburg*

A long-term storage of food contributed to the development of technology of food preservation. One of the most important processes in the canning industry, which largely depends on the quality and shelf life of finished products, is sterilization. When sterilizing jars sealed with the product is exposed to high temperatures, resulting in micro-organisms, in banks, die, thus ensuring the safety of food products. From the quality of sterilization is the most important, complex and important stage of preservation technology, determines the quality of the finished product. This paper addresses the problem of automating the process of sterilization of canned food in vertical autoclaves. Describes the option to create a slave temperature control system based on the methods of the controller and its settings. The application of control components are manufactured by Aries.

Keywords: the temperature regulation, the programmed logic controler, the OWEN, levels of automation, CoDeSys, MEK 61131-3 standard programming languages, the FBD language.

Введение.

Пищевая промышленность является одной из крупнейших отраслей народного хозяйства, входящих в агропромышленный комплекс страны. Распространение консервной промышленности в нашей стране идёт за счёт строительства новых заводов и модернизации существующих предприятий при содействии частного сектора экономики.

Одним из самых ответственных технологических процессов в консервном производстве, от которого во многом зависит качество и сохраняемость готовой продукции, является стерилизация. При стерилизации укупоренные банки с продуктом подвергаются действию высокой температуры, в результате чего микроорганизмы, находящиеся в банках, погибают, тем самым обеспечивается сохранность пищевых продуктов. От качества проведения стерилизации, являющейся наиболее важным, сложным и ответственным этапом

технологии консервирования, зависит качество готовой продукции. Для стерилизации консервов чаще всего применяют аппараты периодического действия - автоклавы. Однако пособий и книг для изучения и освоения процессов стерилизации в последние годы почти не издавалось, особенно по вопросам ведения процесса с помощью приборов автоматического контроля и регулирования.

Построение системы управления.

В настоящее время на рынке промышленной автоматизации в качестве программно-управляемых устройств технологическими процессами широкое распространение находят следующие устройства:

- программируемые логические контроллеры (ПЛК);
- промышленные (в частности панельные) компьютеры.

Для процесса стерилизации наиболее подходят первые.

Программируемый контроллер — это программно управляемый дискретный автомат, имеющий некоторое множество входов, подключенных посредством датчиков к объекту управления, и множество выходов, подключенных к исполнительным устройствам. ПЛК контролирует состояния входов и вырабатывает определенные последовательности программно заданных действий, отражающихся в изменении выходов [1].

ПЛК нашли своё широкое распространение в пищевой промышленности за счёт того, что имеют повышенную устойчивость к воздействиям внешней среды, малые габариты, модульность и возможность расширения, высокую скорость ремонта (низкое время восстановления), применения флэш-памяти, наличие сторожевого таймера (что защищает систему управления от зависания), наличие большого количества промышленных интерфейсов и т.д.

Контроллеры традиционно работают в нижнем звене автоматизированных систем управления предприятием (АСУ) — систем, непосредственно связанных с технологией производства (рис. 1).

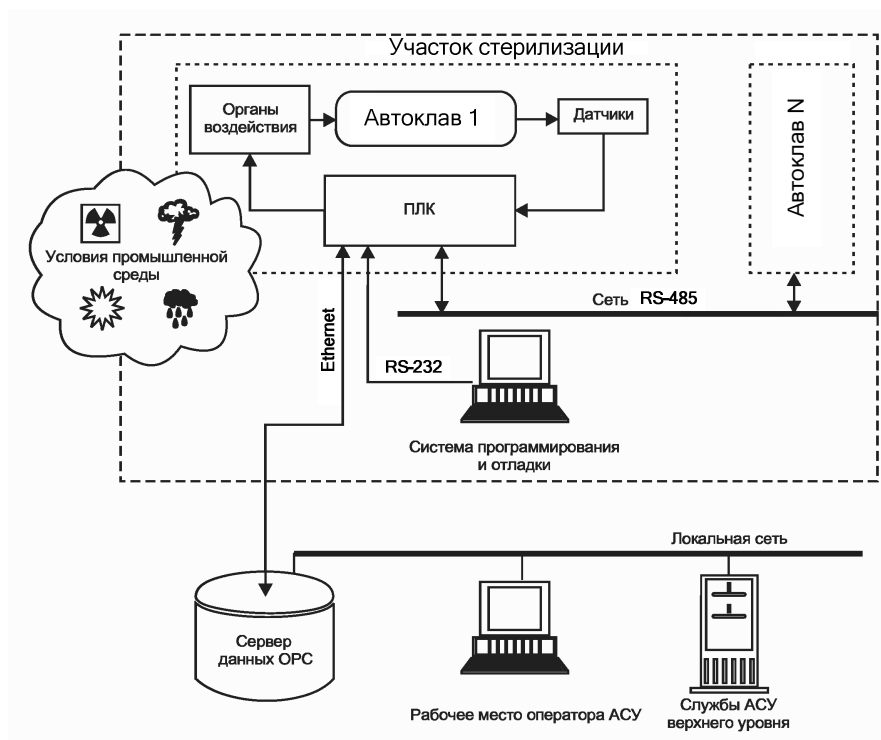


Рис.1. Структурная схема участка стерилизации консервов

Описание способа управления.

Применение ПЛК в качестве управляющего устройства позволяет создать систему управления любой сложности [2], однако при её реализации возникают некоторые трудности. Главная проблема заключается в написании программы для регулирования температуры и давления в автоклаве. Существуют следующие основные критерии, которым должна соответствовать система регулирования:

- точность ведения процесса: по температуре $\pm 0,01\Theta_{CT}$, по времени $\pm 1\text{мин}$ (Θ_{CT} - температура стерилизации консервов, °C);
- поддержание противодействия изменению давления в банке с точностью $\pm 0,01P_{CT}$ (P_{CT} - давление при стерилизации консервов, Па).

Добиться такой точности можно только с применением современных законов регулирования. Практически все производители контроллеров и комплексов программирования предоставляют разработчику библиотеку регуляторов, в которую традиционно входит ПИД-регулятор. Пропорционально-интегрально-дифференциальный (ПИД) регулятор — наиболее эффективный и распространенный вид регулятора, обеспечивающий достаточно высокую точность при управлении различными процессами.

На российском рынке средств автоматизации особой популярностью пользуются недорогие, но очень функциональные и надёжные ПЛК производства компании ОВЕН. Данные ПЛК программируются в соответствии со стандартом МЭК 61131, в среде

программирования CoDeSys [3]. Для разработки системы регулирования температуры необходимо создать блок ПИД-регулирования.

В общем случае работа универсального ПИД-регулятора ОВЕН для выходного сигнала Y_i , может быть описана уравнением:

$$Y_i = \frac{1}{X_p} \left(E_i + \tau_D \frac{\Delta E_i}{\Delta t_{изм}} + \frac{1}{\tau_I} \sum_{i=1}^n E_i \Delta t_{изм} \right) \cdot 100\%, \quad (1)$$

где E_i – разность между заданными $T_{уст}$ и текущими T_i значением измеряемой величины, или рассогласование;

X_p – полоса пропорциональности;

τ_I – постоянная времени интегрирования;

τ_D – постоянная времени дифференцирования;

ΔE_i – разность между двумя соседними измерениями E_i и E_{i-1} ;

$\Delta t_{изм}$ – время между двумя соседними измерениями T_i и T_{i-1} ;

$\sum_{i=1}^n E_i \Delta t_{изм}$ – накопленная сумма рассогласования.

Программная реализация системы управления температурой.

Реализация системы регулирования температурой на основании ПИД-регулятора в среде программирования CoDeSys приведена на рис. 2. В качестве языка программирования выбран язык FBD.

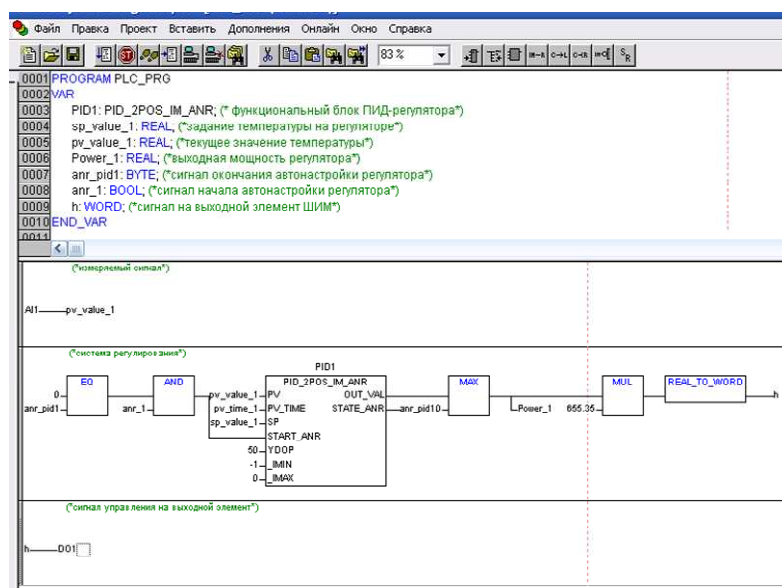
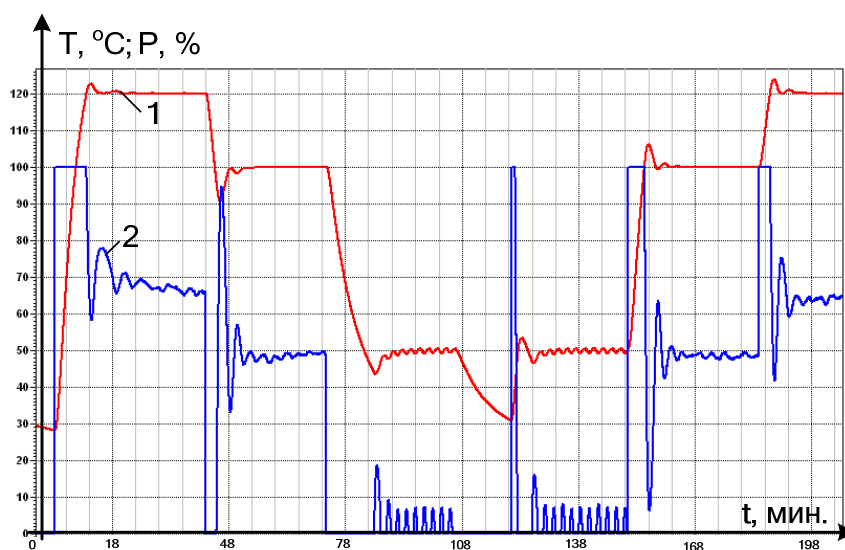


Рисунок 2 – Реализация системы регулирования температурой в среде программирования CoDeSys

Для проверки работоспособности функционального блока ПИД-регулятора был проведён эксперимент на нагревательном элементе, который показал, что система регулирования температуры работоспособна (рис. 3).

Однако стоит сказать, что хотя процесс регулирования не имеет статической ошибки (отклонения от заданной температуры в установившемся режиме), что крайне важно для процесса стерилизации консервов, в процессе выхода температуры на заданную уставку присутствует динамическое отклонение (перерегулирование). Так же при переходе на более низкую температуру работы происходит появление незатухающих автоколебаний. Всё это может негативно сказаться на процессе стерилизации, где требования к отклонению температуры довольно жёсткие.



1 – Регулируемая температура, °C;

2 – Мощность на выходе регулятора, %.

Рисунок 3 – Графики работы ПИД-регулятора

Можно отметить то, что работать автоклаву во время стерилизации приходится на различных температурах. Это обусловлено тем, что процесс стерилизации имеет стадийный характер (стадию нагрева, стерилизации и охлаждения). Поэтому система регулирования должна одинаково хорошо работать на любых уставках температуры.

Применение в системе управления автоклавом блоков ПИД-регулирования возможно, однако необходимо производить дополнительную коррекцию настроек регулятора в зависимости от стадии процесса для снижения перерегулирования.

Повысить качество регулирования поможет применение в системе управления стерилизацией совместно с классическими законами управления (ПИД-регулятором) современных методов управления, таких как адаптивное.

Подтверждением вышеизложенному служит график регулирования давления и температуры полученный путём экспериментальных исследований в лаборатории (рис.4.). Система устойчиво работает и даже при подаче возмущающего воздействия, в виде холодной воды, система вернулась в установившееся состояние, что подтверждает наличие в ней требуемого астатизма.

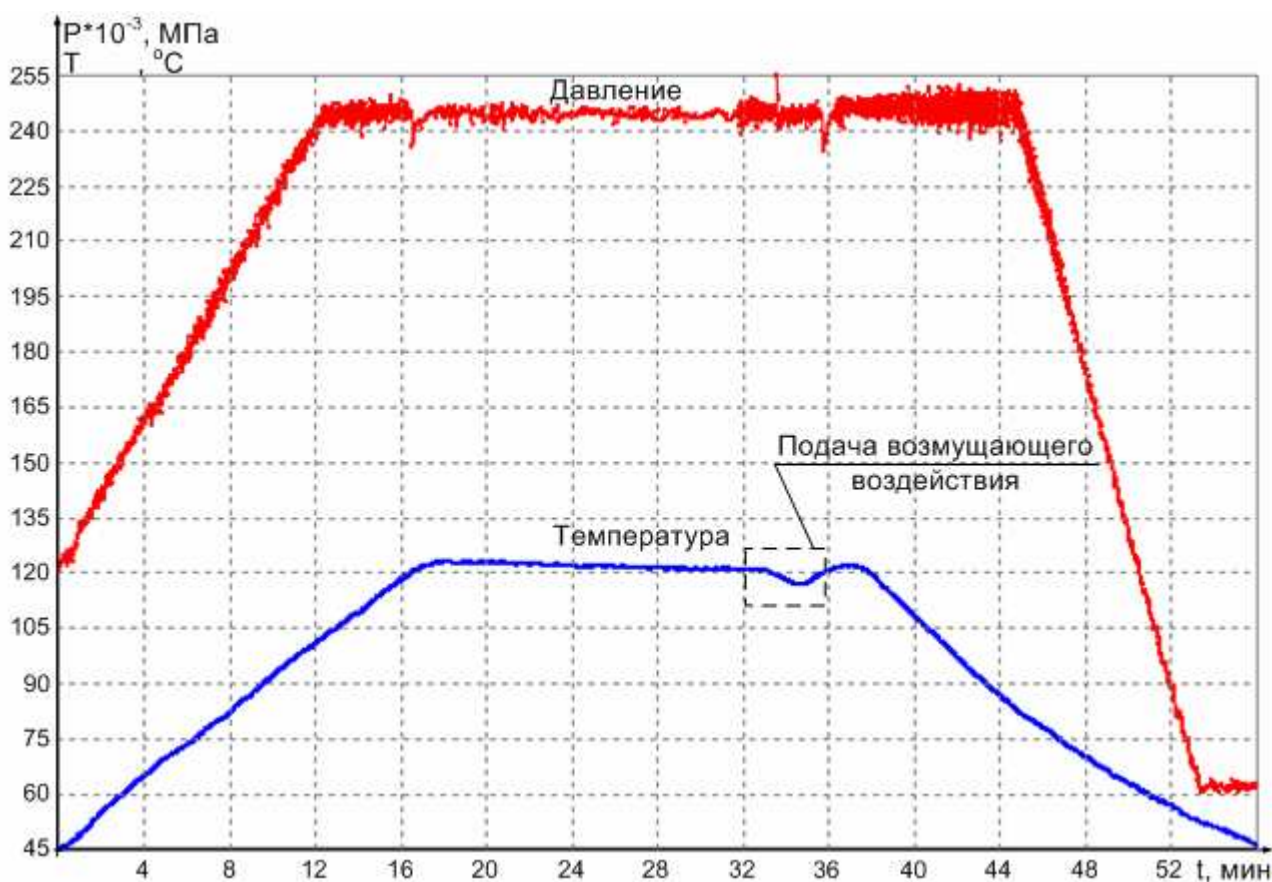


Рис.4. Графики регулирования давления и температуры в автоклаве

Список литературы

1. Мокрушин С.А. Система управления процессом стерилизации на основе ПЛК // Естественные и технические. – М.: Издательство «Спутник+», 2010 г. - №4 (48). - с.309-314.
2. Мокрушин С.А. Стерилизация консервной продукции // «Автоматизация и производство», №1'10. -[Электронный ресурс] – Режим доступа: <http://www.owen.ru/text/37588154>.

3. Петров И.В. Программируемые контроллеры. Стандартные языки и инструменты / Под ред. проф. В. П. Дьяконова. — М.: СОЛОН-Пресс, 2003. — 256 с: ил.
4. Руководство пользователя по программированию ПЛК в CoDeSys V2.3. – Смоленск: ПК "Пролог", 2004. – 423 с.
5. Программирование программируемых логических контроллеров ОВЕН ПЛК 63 и ПЛК 73 [Электронный ресурс]/ Руководство пользователя: Версия 1.1 – Режим доступа: http://www.owen.ru/uploads/rp_plk63.73.pdf, свободный. – Загл. с экрана.

Рецензенты:

Поляхов Николай Дмитриевич д.т.н., профессор кафедры САУ Санкт-Петербургского государственного электротехнического университета, г.Санкт-Петербург.

Дзлийев Сослан Владимирович д.т.н., профессор кафедры ЭТПТ Санкт-Петербургского государственного электротехнического университета, руководитель лаборатории «МОЛ СЭТ», г.Санкт-Петербург.